



计算方法

刘景铖

计算机软件新技术国家重点实验室
南京大学



回顾与补充：解线性方程的迭代方法

通知：下周四的作业将作为take-home midterm

回顾迭代方程 $x_{k+1} = Ax_k + b$

令 x_* 为其中一个不动点

- $x_{k+1} - x_* = A(x_k - x_*)$
- $x_k - x_* = A^k(x_0 - x_*)$

什么时候收敛？

对任意初始值 x_0 ，迭代方程 $x_{k+1} = Ax_k + b$ 都收敛到唯一的不动点

- $\Leftrightarrow A^k \rightarrow 0$
- $\Leftrightarrow \rho(A) < 1$

也可能是因为 x_0 选得好，使得 $x_0 - x_*$ 落在一个好的线性子空间里面



回顾与补充：解线性方程的迭代方法

考虑迭代方程 $x_{k+1} = Ax_k + b$

令 x_* 为其中一个不动点

- $x_{k+1} - x_* = A(x_k - x_*)$
- $x_k - x_* = A^k(x_0 - x_*)$

为什么 $A^k \rightarrow 0$ (即 $\rho(A) < 1$) 的时候对任意初始值都收敛?

- $\|x_k - x_*\| = \|A^k(x_0 - x_*)\| \leq \|A^k\| \|x_0 - x_*\|$
- $x_k = Ax_{k-1} + b = A(Ax_{k-2} + b) + b = \dots$
- $x_k = A^k x_0 + (A^{k-1} + A^{k-2} + \dots + I)b$
 $= A^k x_0 + (I - A)^{-1}(I - A^k)b$
- 存在唯一的不动点: $x_* = Ax_* + b \Rightarrow x_* = (I - A)^{-1}b$



回顾与补充：解线性方程的迭代方法

考虑迭代方程 $x_{k+1} = Ax_k + b$

令 x_* 为其中一个不动点

- $x_{k+1} - x_* = A(x_k - x_*)$
- $x_k - x_* = A^k(x_0 - x_*)$

反过来，如果对任意初始值都收敛，为什么 $A^k \rightarrow 0$ （即 $\rho(A) < 1$ ）？

- 对任意初始值都收敛，即 $\forall x_0, x_k - x_* = A^k(x_0 - x_*) \rightarrow 0$
- 由于 x_0 是任意的， $x_0 - x_*$ 可以取到任意的向量
- 如果一个矩阵乘上任意一个向量，都是可以任意接近0的，则矩阵必须是零矩阵



(对称) 正定矩阵

如果对所有向量 $x \neq 0$, $x^T Ax > 0$, 则称 A 为正定矩阵(positive definite matrix)。亦记为 $A > 0$

如果对所有向量 $x \neq 0$, $x^T Ax \geq 0$, 则称 A 为半正定矩阵(positive semidefinite matrix, PSD matrix)。亦记为 $A \geq 0$

要解 $Ax = b$, 理论上可以转化为解 $A^T Ax = A^T b$

- $A^T A \geq 0$
- $A^T A$ 是对称的
- 如果 A 可逆, 则 $A^T A$ 也可逆
- 但是条件数可能会变坏: 2-条件数会变为原来的平方

定理: 实数对称矩阵 A 是正定的, 当且仅当其所有特征值为正

定理: 实数对称矩阵 A 是半正定的, 当且仅当其所有特征值为非负



正定矩阵与高斯消元

回顾：如果对矩阵一行一行地进行高斯消元，则存在是下三角阵 L ，上三角阵 U 使得

$$A = LU$$

$$L^{-1}A = U$$

如果 A 是对称的话：对矩阵的行进行消元的每一步操作，对矩阵的列也同样可以消元！

$$L^{-1}A(L^{-1})^T = ?$$

若进一步假设 A 是正定的，则存在Cholesky分解：

$$A = C^T C$$

其中 C 为上三角矩阵（对角线元素非零）



正定矩阵与特征值

定理：实数对称矩阵 A 是正定的，当且仅当其所有特征值为正。

证明：

(\Rightarrow) 设 $\lambda \in \mathbb{R}$ 和非零向量 v 满足 $Av = \lambda v$ ，则由正定性，

$$v^T Av = \lambda v^T v > 0$$

又因为 $v^T v > 0$ ，因此 $\lambda > 0$ 。

(\Leftarrow) 因为 A 是实数对称矩阵，可以设 A 的两两正交的特征向量为 v_1, v_2, \dots, v_n ，则任意向量 x 可以表达成 v_1, v_2, \dots, v_n 的线性组合：

$$\begin{aligned} x^T Ax &= (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n)^T A (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n) \\ &= \lambda_1 a_1^2 + \dots + \lambda_n a_n^2 > 0 \end{aligned}$$

因此 A 是正定的。



Loewner order

对于同样大小的实数对称矩阵 A, B ，如果 $A - B \succeq 0$ ，也记为 $A \succeq B$

一个充分条件： A 的最小特征值也比 B 的最大特征值要大（或者一样大）

如果它们拥有同样的特征向量，则每个对应的特征值都是大于等于的关系

注意：这仅仅是一个偏序（partial order）



特征值特征向量

$$Av = \lambda v$$

- v 为 A 的特征向量 (eigenvector)
- λ 为对应于特征向量 v 的特征值(eigenvalue)
- A 的特征多项式 (characteristic polynomial) 为 $\det(A - xI)$
- $\det(A - xI) = 0$ 的零点是 A 的所有特征值

特征值 λ 的代数重数, algebraic multiplicity : λ 作为重根出现的次数

特征值 λ 的几何重数, geometric multiplicity : λ 对应的特征空间的维度

对于可对角化的矩阵, 代数重数=几何重数

定理. 令 A 为 $n \times n$ 实数对称矩阵. 则存在正规正交 (orthonormal) 特征向量, 它们能张成 \mathbf{R}^n , 且所有特征值均为实数



实数对称矩阵的谱分解

令 A 为 $n \times n$ 实数对称矩阵， V 为正规正交（orthonormal）的特征向量组成的矩阵

注意到 $V^T V = I$

$$A v_i = \lambda_i v_i \Rightarrow AV = VD \Rightarrow A = VDV^T$$



实数对称矩阵的谱分解

任意一个向量都可以表示成一组正规正交基 $\{v_i\}$ 的线性组合

$$I = \sum_i v_i v_i^T$$

$$A v_i = \lambda_i v_i \Rightarrow A = \sum_i \lambda_i v_i v_i^T$$

$$A^{-1} = \sum_i \lambda_i^{-1} v_i v_i^T, \quad \text{if } A^{-1} \text{ exists.}$$

$$A^+ = \sum_{i:\lambda_i \neq 0} \lambda_i^{-1} v_i v_i^T$$



特征值常用的等式

- $\text{tr}(A) = \sum_{i=1}^n A_{i,i} = \sum_{i=1}^n \lambda_i$
- $\det(A) = \prod_{i=1}^n \lambda_i$



特征值的min-max刻画 (Courant-Fischer)

- 对实数对称矩阵 A ，最大的特征值

$$\lambda_n(A) = \max_{x \neq 0} \frac{x^T A x}{x^T x}$$

证明：等号可以取到。只需要证明 $\frac{x^T A x}{x^T x} \leq \lambda_n(A)$ 。

因为 A 是实数对称矩阵，可以设 A 的两两正交的特征向量为 v_1, v_2, \dots, v_n

$$\begin{aligned} x^T A x &= (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n)^T A (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n) \\ &= \lambda_1 a_1^2 + \dots + \lambda_n a_n^2 \leq \lambda_n (a_1^2 + \dots + a_n^2) \end{aligned}$$

$$x^T x = (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n)^T (a_1 v_1 + \dots + a_n v_n) = a_1^2 + \dots + a_n^2$$

因此 $\frac{x^T A x}{x^T x} \leq \lambda_n$



特征值的min-max刻画 (Courant-Fischer)

对实数对称矩阵A，最大的特征值

$$\lambda_n(A) = \max_{x \neq 0} \frac{x^T A x}{x^T x}$$

最小特征值

$$\lambda_1(A) = \min_{x \neq 0} \frac{x^T A x}{x^T x}$$

更一般地：

$$\begin{aligned} \lambda_k(A) &= \min_{x \neq 0, x^T v_i = 0, \forall i \in \{1, \dots, k-1\}} \frac{x^T A x}{x^T x} \\ &= \min_{U: \dim(U)=k} \max_{x \in U, x \neq 0} \frac{x^T A x}{x^T x} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \lambda_k(A) &= \max_{x \neq 0, x^T v_i = 0, \forall i \in \{k+1, \dots, n\}} \frac{x^T A x}{x^T x} \\ &= \max_{U: \dim(U)=n-k+1} \min_{x \in U, x \neq 0} \frac{x^T A x}{x^T x} \end{aligned}$$



正定矩阵

如果 A 是正定阵,

$$\begin{aligned}\|A\|_2 &:= \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_2} = \max_{\|x\|_2 \leq 1} \sqrt{x^T A^T A x} \\ &= \sqrt{\lambda_{\max}(A^T A)} = \lambda_{\max}(A)\end{aligned}$$

$$\text{则 } \mathit{cond}_2(A) = \|A\|_2 \cdot \|A^{-1}\|_2 = \lambda_{\max}(A) / \lambda_{\min}(A)$$



矩阵与多项式

- 设 $\lambda \in R$ 和非零向量 v 满足 $Av = \lambda v$
- $A^2v = \lambda^2v$
- $A^3v = \lambda^3v$
- ...

给定多项式 $p(x) = c_0 + c_1x + \cdots + c_nx^n$, 考虑矩阵

$$p(A) = c_0I + c_1A + \cdots + c_nA^n$$

$$\text{则 } p(A)v = p(\lambda)v$$

特征空间如何变化?

$$- A \rightarrow p(A)$$

$$- \text{特征空间 } \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n\} \rightarrow \{p(\lambda_1), p(\lambda_2), \dots, p(\lambda_n)\}$$



矩阵与多项式

考虑任意向量 $x \in R^n$ ，假设 v_1, v_2, \dots, v_n 能张成 R^n ，所以可以展开

$$x = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \cdots + \alpha_n v_n$$

$$Ax = \lambda_1 \alpha_1 v_1 + \lambda_2 \alpha_2 v_2 + \cdots + \lambda_n \alpha_n v_n$$

$$A^2 x = \lambda_1^2 \alpha_1 v_1 + \lambda_2^2 \alpha_2 v_2 + \cdots + \lambda_n^2 \alpha_n v_n$$

$$A^3 x = \lambda_1^3 \alpha_1 v_1 + \lambda_2^3 \alpha_2 v_2 + \cdots + \lambda_n^3 \alpha_n v_n$$

⋮

$$A^k x = \lambda_1^k \alpha_1 v_1 + \lambda_2^k \alpha_2 v_2 + \cdots + \lambda_n^k \alpha_n v_n$$

$$p(A)x = p(\lambda_1^k) \alpha_1 v_1 + p(\lambda_2^k) \alpha_2 v_2 + \cdots + p(\lambda_n^k) \alpha_n v_n$$



一个神奇的多项式

要解 $Ax = b$, 可否求出多项式 $p(A)$ 使得 $p(A)A = I$?

记 $q(x) = 1 - xp(x)$, 则 $q(A)$ 为零矩阵。

这样的多项式 $q(x)$ 一定存在!

考虑由 $\{I, A, A^2, A^3, \dots, A^{n^2}\}$ 张成的向量空间, 维度是多少? 练习: 证明它们是线性相关的。

Cayley-Hamilton: 只需要 n 次多项式即可



Cayley-Hamilton

考虑关于 x 的 n 次多项式 $q_A(x) = \det(A - xI)$

假设 $q_A(x) = c_0 + c_1x + \cdots + c_nx^n$

类似地定义 $q_A(B) = c_0I + c_1B + \cdots + c_nB^n$

定理(Cayley-Hamilton): $q_A(A) = \mathbf{0}$ 为全零矩阵

非平凡的: 注意 $\det(A - xI)$ 仅仅为一个数



Cayley-Hamilton

考虑关于 x 的 n 次多项式 $q_A(x) = \det(A - xI)$

定理(Cayley-Hamilton): $q_A(A) = \mathbf{0}$ 为全零矩阵

证明(sketch): 先考虑 A 是可以对角化的。注意 $q_A(A)$ 也一定是可以对角化的。

取 A 的任一特征值 $\lambda \in R$ 和特征向量 v 满足 $Av = \lambda v$ 。
由前面的观察可知, v 也是 $q_A(A)$ 的特征向量, 而且特征值满足 $q_A(A)v = q_A(\lambda)v = \mathbf{0}$

可见 $q_A(A)$ 的每个特征向量对应的特征值均为 $\mathbf{0}$

又因为 $q_A(A)$ 可以对角化, 此时 $q_A(A)$ 只能是全零矩阵



Cayley-Hamilton

考虑关于 x 的 n 次多项式 $q_A(x) = \det(A - xI)$

定理(Cayley-Hamilton): $q_A(A) = \mathbf{0}$ 为全零矩阵

证明(cont'd, sketch): 对于 A 不可以对角化的情况, 可以使用Jordan标准形分解; 或者利用可对角化矩阵在复数域上的稠密性(任意一个矩阵, 均可表示为可对角化矩阵的极限)



Cayley-Hamilton

考虑关于 x 的 n 次多项式 $q_A(x) = \det(A - xI)$

定理(Cayley-Hamilton): $q_A(A) = \mathbf{0}$ 为全零矩阵

注意 $q_A(0) = \det(A) \neq \mathbf{0}$

$$A^{-1} = \frac{(-1)^{n-1}}{\det(A)} (A^{n-1} + c_{n-1}A^{n-2} + \cdots + c_1I)$$

$$A^{-1} = p(A)$$